

Parallel Sorting Algorithms

Asist. Felician ALECU

Catedra de Informatică Economică, A.S.E. București

One of the fundamental problems of computer science is ordering a list of items. There are a lot of solutions for this problem, known as sorting algorithms. Some sorting algorithms are simple and intuitive, such as the bubble sort, but others, like quick sort, are extremely complicated but produce lightning-fast results.

Keywords: *parallel processing, performance analysis, parallel efficiency, sorting algorithm, parallelizing.*

Sortarea, ce se constituie ca una dintre cele mai importante operații efectuate în cadrul aplicațiilor informatice, fie ele științifice sau comerciale, reprezintă o metoda prin care elementele unei mulțimi sunt aranjate într-o anumită ordine, numerică sau lexicografică, pe baza valorilor unor chei. Sortarea este una dintre cele mai răspândite operații care se execută pe calculatoarele de astăzi iar de eficiența ei depind performanțele altor algoritmi care operează asupra unor liste ce trebuie să fie în prealabil ordonate, cum ar fi cei de căutare și cei de interclasare.

Cu toate că există numeroși algoritmi de sortare, nu se poate afirma că unul dintre ei ar fi cel mai bun. Alegerea algoritmului potrivit pentru o aplicație dată trebuie să țină seama de numărul de elemente ce trebuie sortate, de complexitatea operațiilor de interschimbarea a valorilor a două înregistrări și de cât de neordonate sunt elementele listei.

Dacă presupunem că fiecare algoritm va opera asupra unui vector de întregi ce se dorește a fi ordonat crescător în funcție de valorile elementelor atunci operația de interschimbarea a două elemente ale vectorului va avea o complexitate de ordinul $O(1)$. Pentru exprimarea indicatorilor de performanță ne vom raporta la timpul de execuție al celui mai rapid algoritm secvențial de sortare care este de ordinul $O(n \log n)$.

În continuare vor fi trecuți în revistă cei mai cunoscuți algoritmi de sortare împreună cu indicatorii de eficiență asociați.

Sortarea prin metoda bulelor (Bubble Sort)

Cu toate că sortarea prin metoda bulelor re-

prezintă una dintre cele mai cunoscute și mai utilizate metode de ordonare, eficiența acesteia este una foarte scăzută. Astfel, algoritmul secvențial de sortare prin metoda bulelor are o complexitate de ordinul $O(n^2)$ datorită faptului că sunt comparate perechi adiacente ce sunt interschimbate în cazul în care criteriul de ordonare nu este îndeplinit. După o parcurgere integrală a elementelor vectorului, procesul se reia începând din nou cu primul element. Algoritmul mai este cunoscut sub denumirea de metoda bulelor datorită faptului că, la fiecare pas, elementele sunt deplasate către poziția corectă în funcție de condiția de sortare. După fiecare iterație, o parte dintre elementele vectorului (începând de la cel de-al doilea din ultima pereche modificată) sunt deja ordonate. Algoritmul își încheie execuția după un număr de maxim $n-1$ iterații, atunci când, la o nouă parcurgere, nu s-a mai produs nici o interschimbare.

Datorită faptului că sunt comparate în ordine perechi de elemente adiacente, algoritmul de sortare prin metoda bulelor nu este foarte ușor de paralelizat. Pentru obținerea variantei paralele se folosește metoda numită *transpoziție par-impair*. Astfel, fiecare iterație este realizată în două faze. În prima dintre ele, denumită *fază impară*, elementele cu indici impari sunt comparate cu vecinii din dreapta și se efectuează interschimbarea acestora în cazul în care nu este îndeplinită relația de ordine. În cea de-a doua fază, numită *fază pară*, elementele cu indici pari se compară cu vecinii din dreapta, efectuându-se interschimbarea dacă este nevoie. Ordonarea vectorului este completă după un număr de maxim n fa-

ze ($n/2$ iterații), unde n reprezintă numărul de elemente ale vectorului. Iterațiile buclelor interioare vor fi executate simultan (în paralel) pe procesoarele disponibile în cadrul sistemului.

Complexitatea secvențială a algoritmului de sortare prin metoda bulelor este de ordinul $O(n^2)$, iar cea paralelă se reduce la $O(n)$.

Sortarea prin metoda selecției (Selection Sort)

Sortarea prin metoda selecției presupune determinarea elementului minim dintre cele nesortate și aducerea lui pe poziția corectă. Inițial, algoritmul va determina elementul minim din vector care va fi adus pe prima poziție, după care se determină minimum din vectorul rămas care va fi adus pe a doua poziție, șamd.

Complexitatea secvențială a algoritmului este tot de ordinul $O(n^2)$ însă performanțele metodei sunt cu 60% mai bune față de sortarea prin metoda bulelor. Indiferent de ordinea inițială a elementelor vectorului, algoritmul va efectua un număr de $n(n-1)/2$ comparații și $n-1$ interschimbări iar din acest motiv ordinul de complexitate al variantei secvențiale este egal cu $O(n^2)$.

Paralelizarea algoritmului se realizează prin distribuirea iterațiilor buclei interioare pe procesoarele disponibile în cadrul sistemului. Datorită faptului că iterațiile interioare vor fi executate simultan, ordinul de complexitate al variantei paralele a algoritmului devine $O(n)$.

Sortarea prin metoda inserției (Insertion Sort)

Așa cum îi spune și numele, sortarea prin metoda inserției nu face altceva decât să insereze fiecare element al vectorului în poziția în care valoarea acestuia se încadrează conform criteriului de ordonare. Cea mai simplă implementare a algoritmului necesită existența a două liste – vectorul inițial și cel în care sunt scrise elementele ordonate conform criteriului de sortare. Pentru a economisi memorie, cele mai multe implementări, după ce au inserat un element, glisează toate valorile ce urmează cu o poziție la dreapta. Se reduce astfel numărul de interschimbări deoarece dacă un element este mai mare ca preceden-

tul, atunci acesta se consideră a fi deja ordonat.

Deși ordinul de complexitate al variantei secvențiale a algoritmului este tot $O(n^2)$, sortarea prin inserție este de peste 2 ori mai eficientă decât algoritmul de sortare prin metoda bulelor.

Pentru obținerea variantei paralele a algoritmului, bucla interioară va fi modificată astfel încât să realizeze doar calculul poziției la care trebuie să se facă inserarea, fără deplasarea corespunzătoare a elementelor vectorului. Această din urmă operație va apărea individualizată în cadrul unei noi bucle interioare care va fi executată în paralel.

Datorită faptului că mai multe procesoare vor dori să modifice simultan valorile variabilei care reține poziția la care se va efectua inserarea elementului curent și a celei ce semnalizează faptul că poziția la care se va insera elementul curent a fost deja calculată, actualizarea acestora trebuie inclusă în cadrul unor secțiuni critice care realizează serializarea cererilor de acces concurrent cu ajutorului mecanismului de excludere mutuală.

Ordinul de complexitate al algoritmului paralel de sortare prin metoda inserției este egal cu $O(n)$, net superior față de cel al celui mai rapid algoritmul de sortare secvențial care este $O(n \log n)$.

Shell Sort

Creat de Donald Shell în anul 1959, Shell Sort reprezintă unul dintre cei mai vechi algoritmi de sortare. Cunoscut și sub numele de *Comb Sort*, este cel mai complex și cel mai eficient algoritmul din clasa celor de ordinul $O(n^2)$.

Deși este un algoritmul rapid, ușor de înțeles și de interpretat, analiza complexității acestuia este o sarcină foarte complicată deoarece se poate deduce în mod intuitiv modul în care algoritmul funcționează însă analiza formală a timpului de execuție este o problemă încă nerezolvată.

Algoritmul realizează parcurgeri multiple ale vectorului iar la fiecare iterație ordonează seturi de date de dimensiuni egale folosind sortarea prin metoda inserției.

Dimensiunea seturilor de date crește de la o iterație la alta până în momentul în care de-

vine egală cu numărul de elemente ale vectorului de sortat. Elementele conținute în fiecare set nu sunt contigue. Astfel, dacă la pasul curent sunt prelucrate i seturi, atunci setul j va fi format din elementele aflate în vector pe pozițiile $j, j+i, j+2i$, șamd. Dacă i este egal cu 3, setul al 2-lea, de exemplu, va fi format din elementele aflate în vector la pozițiile 2, 5, 8, etc. Acest comportament este echivalent cu dispunerea elementelor într-un vector bi-dimensional urmată de ordonarea acestuia pe coloane. La fiecare pas, numărul de coloane scade astfel încât în final se va obține o singură coloană care conține elementele vectorului aproape ordonate.

Shell Sort reprezintă de fapt o extensie a algoritmului de sortare prin metoda inserției. Astfel, *Insertion Sort* este un algoritm foarte eficient în condițiile în care datele de intrare sunt aproape sortate însă, per ansamblu, eficiența acestuia scade datorită faptului că elementele sunt deplasate doar cu câte o poziție. *Shell Sort* este un algoritm foarte similar cu *Insertion Sort* dar care folosește pași mai mari ca unitatea pentru rearanjarea valorilor vectorului. Dimensiunea pasului scade de la o iterație la alta astfel încât în final algoritmul va efectua o sortare clasică prin inserție dar aplicată asupra unor valori ce sunt aproape ordonate. Astfel, dacă o valoare mică este poziționată către sfârșitul vectorului, algoritmul de sortare prin inserție va avea nevoie de aproximativ n comparații și interschimbări pentru a muta elementul respectiv pe poziția corectă. Folosind însă *Shell Sort*, datorită faptului că algoritmul folosește pași de dimensiune mai mare, valoarea respectivă va fi adusă pe poziția corespunzătoare într-un număr mult mai mic de pași.

Corectitudinea algoritmului este garantată de faptul că la ultimul pas se realizează o sortare clasică a întregului vector prin metoda inserției. Dar datorită faptului că datele sunt deja parțial ordonate, sortarea prin metoda inserției va avea nevoie de doar câteva iterații pentru a finaliza ordonarea elementelor vectorului. Numărul acestor iterații depinde de modul în care se aleg dimensiunile pașilor de calcul. Dimensiunea seturilor de date folosite la fiecare pas al algoritmului are un impact

major asupra eficienței cu care se realizează operația de ordonare. În cazul cel mai defavorabil, algoritmul necesită $O(n^2)$ comparații și interschimbări.

Pentru obținerea varietei paralele vor trebui parcurse aceleași etape ca și în cazul sortării prin inserție, obținându-se un algoritm ce are ordinul de complexitate egal cu $O(n)$.

Algoritmul *Shell Sort* este de departe cel mai rapid algoritm din clasa celor de complexitate secvențială egală cu $O(n^2)$. Astfel, viteza algoritmului este de aproximativ cinci ori mai mare față de sortarea prin metoda bulelor și de peste două ori mai mare în comparație cu metoda de sortare prin inserție. Cu toate că algoritmul este mai lent în comparație cu alte metode de sortare (cum ar fi, de exemplu, *Quick Sort*, *Merge Sort* sau *Heap Sort*), simplitatea acestuia îl face să fie o foarte bună alegere pentru cazurile în care se dorește sortarea repetată a unor liste de dimensiune moderată.

Sortarea prin enumerare (Rank Sort)

Algoritmul de sortare *Rank Sort*, cunoscut și sub denumirea de sortare prin enumerare, are la baza ideea de a determina rangul fiecărui element al vectorului, rang care va fi apoi utilizat pentru punerea elementului pe poziția corectă. Prin rangul unui element vom înțelege numărul total de elemente din listă care sunt mai mici decât elementul respectiv. Pentru a calcula rangul unui element este necesar ca acesta să fie comparat cu fiecare element al listei. În cazul unei liste ordonate ascendent, rangul unui element va fi de fapt poziția sa actuală. Dacă lista nu este deja ordonată, rangul elementelor ne va indica poziția finală a acestora în lista sortată. Metoda de sortare prin enumerare calculează rangul fiecărui element din listă după care folosește aceste valori pentru a plasa elementele în poziția corectă.

Indiferent de relația de ordine existentă inițial între elementele vectorului, algoritmul secvențial va efectua un număr de n^2 iterații și comparații, datorită existenței a două bucle imbricate, fiecare dintre ele având un număr de n iterații. Din acest motiv putem afirma faptul că ordinul de complexitate al algoritmului secvențial este egal cu $O(n^2)$. Deoarece

poziția finală a unui element este determinată pe baza rangului, nu este necesar ca algoritmul să efectueze nici un fel de interschimbări.

Paralelizarea algoritmului se poate realiza prin execuția concurentă, pe procesoarele disponibile în sistem, a iterațiilor buclei exterioare. În felul acesta rangul unui element va fi calculat în mod independent pe unul dintre procesoarele sistemului paralel. Datorită faptului că iterațiile buclei exterioare sunt executate în paralel (complexitate egală cu $O(1)$), ordinul de complexitate al algoritmului paralel de sortare prin enumerare va fi egal cu $O(n)$. Acest rezultat, care este net superior în comparație cu performanțele celui mai rapid algoritm secvențial de sortare, se obține indiferent de modul în care sunt dispuse inițial elementele vectorului.

Deși face parte din categoria algoritmilor de sortare cu complexitate de ordinul $O(n^2)$, *Rank Sort* este un algoritm foarte simplu care poate fi folosit cu succes pentru ordonarea unor seturi de date de dimensiune moderată

Sortarea prin interclasare (Merge Sort)

Sortarea prin metoda *Merge Sort* are la bază algoritmul de interclasare ce divizează lista de sortat în două subliste care sunt apoi recursiv ordonate după care se execută o operație de interclasare pentru obținerea listei finale. Implementările clasice folosesc trei vectori, doi pentru subliste și unul pentru obținerea rezultatului final însă algoritmul poate fi modificat astfel încât să lucreze cu doar două masive: unul pentru datele de intrare și unul în care se vor memora elementele ordonate. Complexitatea algoritmului secvențial este egală cu $O(n \log n)$.

Paralelizarea algoritmului se va face prin distribuția apelurilor către procesoarele sistemului. În felul acesta, fiecare procesor va opera asupra unuia sau a mai multor subvectori obținuți pe baza vectorului inițial. Datorită distribuirii apelurilor recursive, ordinul de complexitate al variantei paralele a algoritmului este egal cu $O(n)$. Acest ordin de complexitate este net superior față de cel al celui mai rapid algoritm secvențial de sortare.

Deși sortarea prin interclasare este un algoritm stabil ce necesită cu 30% mai puține comparații decât *Quick Sort*, metoda este mai lentă decât *Quick Sort* datorită faptului că efectuează mai multe interschimbări.

Sortarea rapidă (Quick Sort)

Datorită performanțelor sale deosebite, algoritmul *Quick Sort* este unul dintre cei mai utilizați algoritmi de sortare. *Quick Sort* este un algoritm ce poate fi descris foarte simplu la modul teoretic însă scrierea acestuia sub forma de cod sursă a pus întotdeauna probleme. Cercetătorii din domeniul informaticii au avut nevoie de ani de zile pentru a obține o implementare practică a acestui algoritm.

Quick Sort este cel mai cunoscut algoritm de sortare din clasa celor de complexitate medie $O(n \log n)$. Algoritmii din această clasă nu sunt la fel de intuitivi însă sunt mult mai performanți decât cei de complexitate $O(n^2)$.

Așa cum se poate observa cu ușurință, *Quick Sort* reprezintă o variantă mai rapidă a algoritmului *Merge Sort*. Varianta recursivă a algoritmului se compune din patru pași care vor fi descriși în continuare:

1. Dacă toate elementele vectorului au fost deja ordonate atunci execuția algoritmului se încheie imediat
2. Se alege unul din elementele vectorului pe post de pivot
3. Se împarte vectorul în doi subvectori (două partiții) care vor conține doar elemente mai mici, respectiv mai mari decât pivotul
4. Algoritmul se repetă recursiv pentru ambele partiții obținute anterior

Cu toate că este un algoritm de sortare foarte rapid, utilizarea *Quick Sort* poate conduce la umplerea stivei atunci când se utilizează seturi largi de date. În plus, datorită complexității, algoritmul nu este o alegere practică atunci când se dorește ordonarea unor seturi de date de dimensiune redusă.

Modul în care este ales elementul care joacă rol de pivot are un impact major asupra performanțelor algoritmului. În cazul cel mai defavorabil, ordinul de complexitate al algoritmului este egal cu $O(n^2)$ și se obține în situația în care elementele vectorului sunt deja ordonate iar pe post de pivot se alege elementul cel mai din stânga. Dacă alegerea pivotului

se face însă aleatoriu, atunci complexitatea algoritmului devine din nou egală cu $O(n \log n)$.

În general, alegerea pivotului și partiționarea vectorului se execută în cadrul unei subrutine separate după care vectorul se parcurge pornind din extremitatea stângă până se găsește un element mai mare ca pivotul. Algoritmul continuă cu căutarea, pornind din extrema dreaptă, a unui element care este mai mic ca pivotul. Cele două elemente găsite sunt inter-schimbate iar căutarea continuă până în momentul în care indecșii curenți pentru subvectorii din stânga și din dreapta pivotului se intersectează.

Ordinul mediu de complexitate pentru varianta secvențială a algoritmului este egal cu $O(n \log n)$. Paralelizarea algoritmului se face prin distribuirea apelurilor succesive către procesoare diferite ale sistemului. În felul acesta, fiecare procesor va opera asupra uneia sau a mai multor partiții obținute pe baza vectorului inițial. În plus, cele două bucle repetitive din cadrul procedurii de partiționare care determină indicii elementelor din subvectori care nu respectă relația de ordine pot fi executate în paralel iar corectitudinea rezultatelor obținute este garantată de existența unui punct de sincronizare.

Ordinul de complexitate al variantei paralele a algoritmului este dat de complexitatea procedurii de partiționare care este egală cu $O(n)$. Acest ordin de complexitate este net superior față de $O(n \log n)$.

Quick Sort reprezintă unul dintre cei mai rapizi algoritmi de sortare. Datorită acestui lucru, algoritmul reprezintă cea mai bună alegere în toate situațiile în care viteza este un factor foarte important, indiferent de dimensiunea seturilor de date ce se doresc a fi sortate. Cu toate acestea nu trebuie scăpat din vedere faptul că algoritmul nu este stabil iar performanțele acestuia sunt modeste atunci când operează asupra unor liste aproape ordonate.

Bibliografie

- [Lad04] S. Ladd, *Guide to Parallel Programming*, Springer-Verlag, 2004
- [Wyr04] R. Wyrzykowski, *Parallel Processing And Applied Mathematics*, Springer, 2004
- [Dod02] Gh. Dodescu, B. Oancea, M. Raceanu, *Procesare paralelă*, Editura Economica, București, 2002
- [Gro02] W. Gropp et al, *The Sourcebook of Parallel Computing*, Morgan Kaufmann, 2002
- [Gol99] E. Golub et al, *Empirical studies in parallel sorting*, University of Maryland, 1999